



Größe d <sup>H7</sup> [mm]	Drehzahlen				D <sup>H7</sup> [mm]	D <sub>2</sub> [mm]	D <sub>4</sub> [mm]	D <sub>3</sub> [mm]	G	z	t [mm]	L <sub>1</sub> [mm]	L [mm]	B [mm]	b <sup>P10</sup> [mm]	t <sub>1</sub> [mm]	Gewicht [kg]
	T <sub>KN</sub> <sup>1)</sup> [Nm]	n <sub>max</sub> <sup>2)</sup> [min <sup>-1</sup> ]	n <sub>i min</sub> <sup>3)</sup> [min <sup>-1</sup> ]	n <sub>i max</sub> <sup>4)</sup> [min <sup>-1</sup> ]													
30	375	350	780	9000	100	45	75	87	M6	6	10	68	43	60	8	4	2,3
35	550	320	740	8500	110	50	80	96	M6	6	12	74	45	63	10	5	3,2
40	800	315	720	7500	125	55	90	108	M8	6	14	86	53	73	12	5	4,8
45	912	285	665	6600	130	60	95	112	M8	8	14	86	53	73	14	5,5	5,0
50	1400	265	610	6000	150	70	110	132	M8	8	14	94	64	86	14	5,5	7,5
60	2350	200	490	5300	170	80	125	150	M10	10	16	114	78	105	18	7	12,7
70	3050	210	480	4100	190	90	140	165	M10	10	16	134	95	124	20	7,5	14,5
80	4500	190	450	3600	210	105	160	185	M10	10	16	144	100	124	22	9	19,0
90	5600	180	420	2700	230	120	180	206	M12	10	20	158	115	143	25	9	29,5
100	10500	200	455	2700	270	140	210	240	M16	10	24	182	120	153	28	10	42,5
130	15750	180	415	2400	310	160	240	278	M16	12	24	212	152	194	32	11	70,0

- 1)  $T_{max} = 2 \times T_{KN}$
- 2) Diese maximal zulässige Mitnahmedrehzahl  $n_{max}$  darf während der Übertragung des Drehmomentes nicht überschritten werden
- 3) Diese minimal zulässige Leerlaufdrehzahl  $n_{i min}$  des Innenrings soll nicht im Dauerbetrieb unterschritten werden; weitere Reduzierung dieser minimalen Leerlaufdrehzahl auf Anfrage
- 4) Innenring überholt

Paßfedernut im Innenring nach DIN 6885.1

**Bestellbeispiele :**  
 Freilauf RIZ 50  
 Freilauf RINZ 70

Maß- und Konstruktionsänderungen vorbehalten